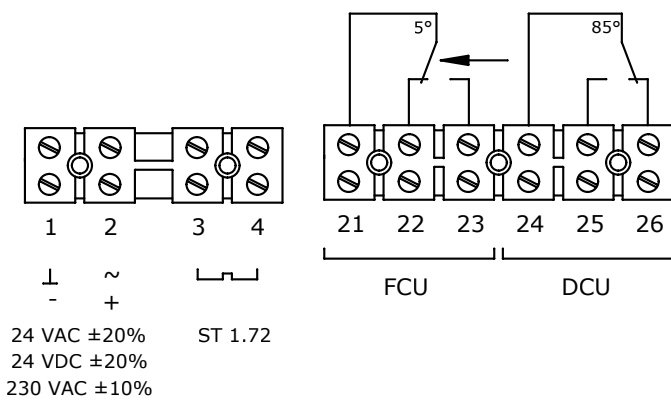


### B



### C



## PIECES

	Désignation	Caractéristiques	Nombre
1	Servomoteur Joventa	DB24 / DBT24	1
		DB220 / DBT220	
2	Vis de fixation moteur	DIN 933 M5x45	1
3	Rondelle fixation moteur	Carr 005	1
4	Rondelle à dents fixation moteur	DIN 6798 M5	1
5	Axe	DB-D004	1
		DB-D007	
6	Platine de base	FE-VOOR-E064	1
		FE-VOOR-E149	
7	Vis de fixation platine	DIN 933 M6x20	3
8	Patte de fixation moteur	DB-D001	1
9	Vis de fixation patte	DIN 7985 M5x8	2
10	Rondelle à dents fixation patte	DIN 6798 M5	2
11	Rondelle fixation fusible thermique	SCHLY-FTE	(1)
12	Vis de fixation fusible thermique	DIN7981	(2)
13	Etiquette 'KIT'	ETIK-D042	1

## FONCTIONNEMENT

Le servomoteur de sécurité positionne le clapet coupe-feu en position d'attente (ouvert) jusqu'à ce que l'alimentation électrique soit interrompue.

L'énergie accumulée par la tension du ressort fait tourner la lame du clapet en position de sécurité.

## CARACTERISTIQUES

	DB 24	DB 220
Tension de service	24 VAC ±20% ou 24 VDC ±10%	230VAC ±10%
Fréquence	50-60Hz	
Couple de rotation	16 Nm	
Temps de marche du moteur	90 jusqu'à 120 s	
Temps de marche du ressort	10 s	
Consommation en marche	10 W	8 W
Consommation en fin de cours	4 W	4.5 W
Dimensionnement	18VA/4A@2ms	13VA/0.3A@2ms
Poids	2.7 kg	2.9 kg
Signal de commande	2 points	
Contacts auxiliaires	3 (1,5)A, AC 230V	
Durée de vie	60 000 cycles	
Niveau sonore	50 Db (A)	
Classe de protection	II	
Degré de protection	IP 44	
Température ambiante	-20°C jusqu'à + 50°C	
Humidité	5% jusqu'à 95% r.F.	
Entretien	Sans	
Point d'action sonde	72°	



**Certified  
ISO 9001**

## Rf-Technologies



Lange Ambachtstraat 40 - B-9860 Oosterzele - Belgium  
Tel.: +32 (0)9 362 31 71 - Fax.: +32 (0)9 362 33 07 - E-mail : info@rft.be

**SCHEMA DE RACCORDEMENT**

Voir fig. B:

**MONTAGE MOTEUR**

Voir fig. A:

1. Monter le patte de fixation (8) sur la platine de base (6) avec vis (9) et rondelle à dents (10).
2. Monter l'axe (5) dans la platine . !!! Utiliser du graisse universel.
3. Monter le levier de commande (14).
4. Monter la platine sur le clapet avec les vis (7) selon fig 1a en assurant que le levier de commande se trouve dans le levier de guidage du clapet.
5. Monter le moteur (1) sur la platine (6).
6. Fixer le moteur (1) avec vis (2), rondelle à dents (4) et rondelle (3) .
7. Brancher le moteur selon le schéma de raccordement.
8. Tester le bon fonctionnement du moteur..
9. Appliquer l'étiquette 'KIT'.

**UTILISATION****DECLENCHEMENT**

Le clapet se ferme:

- Télécommandé : par l'interruption de l'alimentation électrique.
- Autocommandé: par le fusible thermique à 72° dans la gaine. (T ypes DBT)

**REARMEMENT**

- Mise à zero de l'alimentation pendant 10 sec. au minimum
- Alimenter le moteur (respecter la tension indiquée !)
- La rotation du moteur est arrêté automatiquement :
  - A l'arrivée à son fin de course (lame ouverte): temps de réarmement +- 180 sec.
  - Quand l'alimentation électrique est interrompue.

**UTILISATION MANUELLE** voir fig. C

Pour actionner le clapet manuellement employer la manivelle..

- Pousser et tourner dans le sens contraire des aiguilles d'une montre.

**ATTENTION**

- **Ne pas utiliser des visseuses.**
- **Arrêter l'action dès que le moteur est réarmé complètement (fin de cours).**

Pour bloquer le moteur: un 1/4 dans le sens des aiguilles d'une montre.

## PARTS

	Omschrijving	Kenmerken	Aantal
1	Actuator Joventa	DB24 / DBT24	1
		DB220 / DBT220	
2	Fixing screw actuator	DIN 933 M5x45	1
3	Lock washer	Carr 005	1
4	Spring washer	DIN 6798 M5	1
5	Axis	DB-D004	1
		DB-D007	
6	Plate motor	FE-VOOR-E064	1
		FE-VOOR-E149	
7	Fixing screw	DIN 933 M6x20	3
8	Support motor	DB-D001	1
9	fixing screw	DIN 7985 M5x8	2
10	Spring washer	DIN 6798 M5	2
11	Ring thermo electric fuse	SCHLY-FTE	(1)
12	Fixing screx thermo electric fuse	DIN7981	(2)
13	Label 'KIT'	ETIK-D042	1

## MODE OF OPERATION

When connected to the power supply the actuator DB moves the damper blade into it's stand-by position (open). When the power is interrupted, the internal armed spring returns the damper blade into its safety position.

## DETAILED CHARACTERISTICS

	DB 24	DB 220
Power supply	24 VAC ±20% or 24 VDC ±10%	230VAC ±10%
Frequency	50-60Hz	
Drive torque	16 Nm	
Running time motor	90 to 120 sec.	
Running time spring return	10 sec.	
Power consumption rearmation	10 W	8 W
Power consumption stand-by	4 W	4.5 W
Capacity	18VA/4A@2ms	13VA/0.3A@2ms
Weight	2.7 kg	2.9 kg
Control signal	2 points	
Auxiliary switch rating	3 (1,5)A, AC 230V	
Service life	60 000 cycles	
Sound level	50 Db (A)	
Protection class	II	
Degree of protection	IP 44	
Ambient temperature range	-20°C to + 50°C	
Humidity	5% to 95% r.F.	
Maintenance	Maintenance-free	
Switch point sensor	72°	



**Certified  
ISO 9001**

**Rf-Technologies**



Lange Ambachtstraat 40 - B-9860 Oosterzele - Belgium  
Tel.: +32 (0)9 362 31 71 - Fax.: +32 (0)9 362 33 07 - E-mail : info@rft.be

## WIRING DIAGRAM

See fig. B:

## MOUNTING ACTUATOR

See fig. A:

1. Mount the support (8) to the base plate (6) with screw (9) and spring washer (10).
2. Mount the axis (5) in the base plate (6) . !!! Use grease.
3. Mount guiding arm (14).
4. Fix the base plate with screws (7) to the damper (see fig.1d). Make sure the guiding arm is fitted in the transmission arm of the damper. Place the motor (1) on the base plate (6).
5. Fix the motor (1) with screws (2), spring washer (4) and lock washer (3). 6. Mount the thermo-electric fuse (types DBT)
7. Connect the motor according to the wiring diagram.
8. Test the functioning of the motor.
9. Apply the label 'KIT' to the motor.

## OPERATION

### UNLOCKING

The fire damper closes:

- remote controlled : when the power supply is interrupted.
- Automatically: as the fusible link melts at 72°. (T types DBT)

### REARMATION

- Switch of power supply for at least 10 sec.
- Supply the servomotor (respect the prescribed voltage!).
- The rearmation stops automatically :
  - At end of range (damper open): Rearmation time approx. 10 sec.
  - When the power supply is interrupted.

### MANUAL OPERATION see fig. C

Use the handle to manually rearm the damper

- Push and turn anti-clockwise

#### Caution:

- **Do not use a drill or screwing machine.**
- **Stop the action when the motor is completely rearmed (end of range)**

To block the motor: 1/4 turn clockwise